

CURRICULUM VITAE

INFORMAZIONI PERSONALI	
Nominativo	Fabrizio Ferrari
Indirizzo	
Telefono	
Fax	
E-mail	
Nazionalità	
Data di nascita	
COMPETENZE	
	Sviluppo piani industriali nei settori Intelligent Transport System , Infomobilità, Logistica, Sicurezza e Robotica. Definizione e gestione progetti di ricerca e innovazione. Trasferimento tecnologico dalla ricerca al mercato, coaching di start up (Observit, Agorà in Portogallo; ADN Mobile in Spagna; Nextage, SurgiQ, Circle Garage in Italia). Competenze tecniche: sistemi informativi per il traffico e la logistica (sistemi per il controllo, monitoraggio ed esazione del traffico stradale e autostradale, logistica portuale ed interportuale), sistemi video digitali, computer visione e machine learning, applicazioni di video sorveglianza per sistemi di sicurezza, integrazione di sistemi complessi, robotica.
ESPERIENZA LAVORATIVA	
	Dal 1996
Nome del datore di lavoro	Aitek S.p.A., Genova
Tipo di impiego	Amministratore
Principali mansioni e responsabilità	Presidente del CdA Project management, consulenza strategica, sviluppo business e mercati, relazioni istituzionali con enti di ricerca nazionali (CNR, Università di Genova, Istituto Italiano di Tecnologia), trasferimento tecnologico e acquisizioni.

	1990-1996
Nome del datore di lavoro	Aitek S.p.A., Genova
Tipo di azienda o settore	Informatica
Tipo di impiego	Socio Collaboratore
Principali mansioni e responsabilità	Direttore della Ricerca e Sviluppo Partecipazione a diversi progetti in qualità di responsabile tecnico-amministrativo.
	1988-1990
Nome del datore di lavoro	Dipartimento di Informatica Sistemistica e Telematica (DIST), Università di Genova
Tipo di azienda o settore	Informatica
Tipo di impiego	Consulente
Principali mansioni e responsabilità	Collaborazione in diversi progetti ESPRIT, ad esempio P419 IMU e P2502 VOLIA
ISTRUZIONE E FORMAZIONE	
	1982-1988 Laurea in Ingegneria Elettronica presso l'Università degli Studi di Genova con votazione 106/110. Tesi di laurea su argomenti di visione artificiale con particolare riguardo alle applicazioni nel campo di veicoli robot autonomi.
ALTRE CARICHE	
	▪ Vice Presidente della Giunta di Confindustria Genova con delega alla transizione tecnologica dal 20/10/2021 ▪ Consigliere di amministrazione del Centro di Competenza Start 4.0, associazione pubblico/privata costituita dal Ministero dello sviluppo economico nel 2019. ▪ Presidente Gruppo Dixet Alta Tecnologia di Confindustria Genova fino dal 2017 al 2021 ▪ Membro del Comitato Scientifico del Digital Innovation Hub Liguria. ▪ Vice Presidente della Giunta di Confindustria Genova con delega alle alte tecnologie dal 2013 al 2017 ▪ Presidente Associazione Genova 2021 Città della Tecnologia

- Presidente Giunta Piccola Industria della Confindustria di Genova dal 2009 al 2013
- Presidente del consorzio SIIT-PMI dal 2009 al 2015 (consorzio di ottantatré PMI che partecipano al SIIT, Distretto Tecnologico dei Sistemi Intelligenti Integrati della Liguria)
- Membro del Comitato Tecnico Scientifico del Distretto Tecnologico Ligure SIIT, in rappresentanza del consorzio SIIT-PMI
- Associato all'Institute of Electrical and Electronics Engineers dal 1996.

ALTRE CAPACITÀ E COMPETENZE**PERSONALI**

Madrelingua Italiano

Altre lingue: Inglese

Capacità di lettura Ottimo

Capacità di scrittura Ottimo

Capacità di espressione orale Ottimo

PUBBLICAZIONI

- 1995 F. Ferrari, J. Nielsen, P. Questa and G. Sandini, *Space Variant Imaging Sensor Review*, Volume 15 No. 2, 1995.
- 1992 F. Ferrari, E. Grosso, M. Magrassi, G. Sandini and M. Zappendouski, A Visually Guided Mobile Robot Acting in Indoor Environments, *Proc. of IEEE Workshop on Applications of Computer Vision*, November 1992
- 1991 F. Ferrari, M. Fossa, E. Grosso, M. Magrassi and G. Sandini, A Pratical Implementation of a Multilevel Architecture for Vision-based Navigation, *Proc. of Fifth Int. Conference on Advanced Robotics*, pp. 1092-1097, Pisa, Italy, June 19-22, 1991.
- 1990 F. Ferrari, E. Grosso, G. Sandini and M. Magrassi, A Stereo Vision System for Real Time Obstacle Avoidance in Unknown Environment, *Proc. of IEEE IROS-90*, pp. 703-708, Tsuchiura (Japan), July 1990.
- 1990 J. Deneubourg, S. Goss, G. Sandini, F. Ferrari, P. Dario, Self-Organizing Collection and Transport of Objects in Unpredictable Environments, *Proc. of 1990 Japan U.S.A: Symposium on Flexible Automation*, pp. 1093-1098, Kyoto (Japan), July 1990.
- 1990 M. Masciangelo, F. Ferrari, The subgroup B: DIST, ELSAG and DIF Experimental Platform and Demonstration, Chapter 3 of P2502 VOILA Vision Research Pilot Project, Workpackage 5, October 1990.