

CURRICULUM VITAE

INFORMAZIONI PERSONALI

Nominativo | Fabrizio Ferrari

Indirizzo Aitek S.p.A. - Via della Crocetta, 15 - 16122 Genova – Italia http://www.aitek.it

Telefono

Fax

E-mail

Nazionalità

Data di nascita

COMPETENZE

Sviluppo piani industriali nei settori Intelligent Transport System, Infomobilità, Logistica, Sicurezza e Robotica.

Definizione e gestione progetti di ricerca e innovazione.

Trasferimento tecnologico dalla ricerca al mercato, coaching di start up (Observit, Agorà in Portogallo; ADN Mobile in Spagna; Nextage, SurgiQ, Circle Garage in Italia).

Competenze tecniche: sistemi informativi per il traffico e la logistica (sistemi per il controllo, monitoraggio ed esazione del traffico stradale e autostradale, logistica portuale ed interportuale), sistemi video digitali, computer visione e machine learning, applicazioni di video sorveglianza per sistemi di sicurezza, integrazione di sistemi complessi, robotica.

ESPERIENZA LAVORATIVA

Dal 1996

Nome del datore di lavoro | Aitek S.p.A., Genova

Tipo di impiego

Amministratore

Principali mansioni e responsabilità

Presidente del CdA

Project management, consulenza strategica, sviluppo business e mercati, relazioni istituzionali con enti di ricerca nazionali (CNR, Università di Genova, Istituto Italiano di Tecnologia), trasferimento tecnologico e acquisizioni.



1990-1996

Nome del datore di lavoro

Aitek S.p.A., Genova

Tipo di azienda o settore | Informatica

Tipo di impiego | Socio Collaboratore

Principali mansioni e responsabilità

Direttore della Ricerca e Sviluppo

Partecipazione a diversi progetti in qualità di responsabile

tecnico-amministrativo.

1988-1990

Nome del datore di lavoro

Dipartimento di Informatica Sistemistica e Telematica (DIST),

Università di Genova

Tipo di azienda o settore

Informatica

Tipo di impiego

Consulente

Principali mansioni e responsabilità

Collaborazione in diversi progetti ESPRIT, ad esempio P419 IMU e P2502 VOLIA

ISTRUZIONE E FORMAZIONE

1982-1988

Laurea in Ingegneria Elettronica presso l'Università degli Studi di Genova con votazione 106/110. Tesi di laurea su argomenti di visione artificiale con particolare riguardo alle applicazioni nel campo di veicoli robot autonomi.

ALTRE CARICHE

- Vice Presidente della Giunta di Confindustria Genova con delega alla transizione tecnologica dal 20/10/2021
- Consigliere di amministrazione del Centro di Competenza Start 4.0, associazione pubblico/privata costituita dal Ministero dello sviluppo economico nel 2019.
- Presidente Gruppo Dixet Alta Tecnologia di Confindustria Genova fino dal 2017 al 2021
- Membro del Comitato Scientifico del Digital Innovation Hub Liguria.
- Vice Presidente della Giunta di Confindustria Genova con delega alle alte tecnologie dal 2013 al 2017
- Presidente Associazione Genova 2021 Tecnologia



- Presidente Giunta Piccola Industria della Confindustria di Genova dal 2009 al 2013
- Presidente del consorzio SIIT-PMI dal 2009 al 2015 (consorzio di ottantatré PMI che partecipano al SIIT, Distretto Tecnologico dei Sistemi Intelligenti Integrati della Liguria)
- Membro del Comitato Tecnico Scientifico del Distretto Tecnologico Ligure SIIT, in rappresentanza del consorzio SIIT-PMI
- Associato all'Institute of Electrical and Electronics Engineers dal 1996.

ALTRE CAPACITÀ E COMPETENZE PERSONALI

Madrelingua Italiano

Altre lingue: Inglese Capacità di lettura Ottimo Capacità di scrittura Capacità di espressione orale Ottimo

Ottimo



PUBBLICAZIONI	
1995	F. Ferrari, J. Nielsen, P. Questa and G. Sandini, Space Variant

- Imaging Sensor Review, Volume 15 No. 2, 1995.

 1992
 F. Ferrari, E. Grosso, M. Magrassi, G. Sandini and M.
- F. Ferrari, E. Grosso, M. Magrassi, G. Sandini and M. Zapendouski, <u>A Visually Guided Mobile Robot Acting in Indoor Environments</u>, *Proc. of IEEE Workshop on Applications of Computer Vision*, November 1992
- F. Ferrari, M. Fossa, E. Grosso, M. Magrassi and G. Sandini, A Pratical Implementation of a Multilevel Architecture for Vision-based Navigation, Proc. of Fifth Int. Conference on Advanced Robotics, pp. 1092-1097, Pisa, Italy, June 19-22, 1991.
- F. Ferrari, E. Grosso, G. Sandini and M. Magrassi, <u>A Stereo Vision System for Real Time Obstacle Avoidance in Unknown Environment</u>, *Proc. of IEEE IROS-90*, pp. 703-708, Tsuchiura (Japan), July 1990.
- J. Deneubourg, S. Goss, G. Sandini, F. Ferrari, P. Dario, Self-Organizing Collection and Transport of Objects in Unpredictable Environments, Proc. of 1990 Japan U.S.A: Symposium on Flexible Automation, pp. 1093-1098, Kyoto (Japan), July 1990.
- M. Masciangelo, F. Ferrari, The subgroup B: DIST, ELSAG and DIF Experimental Platform and Demonstration, Chapter 3 of P2502 VOILA Vision Research Pilot Project, Workpackage 5, October 1990.